

1.— Comprobar si las siguientes aplicaciones son o no bilineales y en las que resulten serlo, dar la matriz que las representa en las bases canónicas correspondientes. Decidir también si las formas bilineales son simétricas o antisimétricas.

(a) $f : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}, \quad f((x^1, x^2), (y^1, y^2)) = 2x^1y^2 - 3x^1y^1$

(b) $g : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}, \quad g((x^1, x^2), (y^1, y^2)) = x^1x^2 + y^1y^2$

(c) $h : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}, \quad h((x^1, x^2, x^3), (y^1, y^2, y^3)) = 5x^1y^1 + 4x^1y^2 + 1 - x^2y^1 + 5x^3y^1$

(d) $l : \mathcal{M}_{2 \times 2} \times \mathcal{M}_{2 \times 2} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad l(A, B) = \text{tr}AB$

(e) $m : \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \times \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}, \quad m(p, q) = p(1)q(-1) - p(-1)q(1)$

2.— Dada la forma bilineal f definida en \mathbb{R}^3

$$f((x^1, x^2, x^3), (y^1, y^2, y^3)) = x^1y^1 - x^2y^2 + 2x^1y^3$$

se pide construir la matriz de f en la base de \mathbb{R}^3

$$B = \{(1, 1, 0), (0, 1, 1), (1, 1, 1)\}$$

y mostrar que f no es simétrica, dando dos vectores $\bar{x}, \bar{y} \in \mathbb{R}^3$ tales que $f(\bar{x}, \bar{y}) \neq f(\bar{y}, \bar{x})$.

3.— En un espacio vectorial real V y referido a la base $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$, se tiene la forma cuadrática $\omega : V \rightarrow \mathbb{R}$ dada por:

$$\omega(x, y, z) = 3y^2 + z^2 + 6xy - 2xz - 4yz$$

Se pide:

(a) Una base del núcleo de la forma cuadrática.

(b) Todos los vectores autoconjugados.

(Segundo examen parcial, junio 2003)

4.— Dado el espacio vectorial $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ de polinomios de grado menor o igual que dos con coeficientes reales, definimos la aplicación:

$$f : \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \times \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}, \quad f(p(x), q(x)) = p'(1)q'(1) + p(-1)q(-1)$$

i) Probar que f es una forma bilineal simétrica.

ii) Hallar la matriz asociada a f respecto de la base canónica.

iii) Escribir tres polinomios formando una base de $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ respecto a la cual la matriz asociada a f sea diagonal.

iv) Indicar el rango y la signatura de la forma cuadrática asociada a f .

(Examen final, diciembre 2009)

- 5.— Sea V un espacio vectorial real de dimensión 3 y una base B fijada. Se conoce la matriz A asociada a una forma cuadrática ω en función de un parámetro $a \in \mathbb{R}$.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & -a & 1 \\ a & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Calcular el rango y la signatura de ω en función de a .
(b) Para aquellos valores de a para los cuales ω es degenerada, ¿hay algún vector autoconjugado que no esté en el núcleo?. Razona la respuesta.

(Segundo parcial, junio 2007)

- 6.— Sean a y b dos números reales. En el espacio \mathcal{P}_1 de los polinomios de grado menor o igual que 1 y coeficientes reales se define la siguiente forma bilineal simétrica.

$$f(p, q) = p(a)q(a) + p(b)q(b).$$

- (a) Encontrar la matriz de f en la base canónica de \mathcal{P}_1 .
(b) Encontrar una base de vectores conjugados para f .
(c) Clasificar f .

(Examen final, junio 2007)

- 7.— Se considera la forma cuadrática ω definida en \mathbb{R}^4 por la siguiente expresión

$$\omega(x, y, z, t) = ax^2 + y^2 + (a+2)t^2 + 2xy - 2xz + 2xt - 2yz + 2yt - 2zt$$

donde a es un parámetro real. Se pide:

- a) Encontrar una base de \mathbb{R}^4 en la que la matriz de ω sea diagonal.
b) Clasificar ω en función de $a \in \mathbb{R}$.
c) Para todos los valores de a que hagan ω degenerada, encontrar ecuaciones de subespacios de dimensión máxima tales que la restricción de ω a ellos sea definida positiva.

(Examen final, septiembre 2007)

- 8.— De una forma cuadrática ω en \mathbb{R}^3 se sabe:

- es semidefinida positiva.
- el vector $(1, 0, 1)$ pertenece al núcleo.
- el vector $(0, 1, 1)$ es autoconjugado.
- la forma cuadrática aplicada sobre el vector $(1, 1, 1)$ vale 1.

Hallar la matriz asociada a ω respecto de la base canónica.

(Examen final, septiembre 2010)

- 9.— En \mathbb{R}^3 hallar la matriz con respecto a la base canónica $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$ de una aplicación bilineal f verificando:

- f es simétrica.
- $f(\bar{e}_2, \bar{e}_2) = f(\bar{e}_3, \bar{e}_3)$.
- Los vectores \bar{e}_1 y \bar{e}_2 son conjugados.

- $f(x\bar{e}_1 + y\bar{e}_2, \bar{e}_3) = y$.

- La forma cuadrática asociada a f y restringida al subespacio $\mathcal{L}\{\bar{e}_1, \bar{e}_2\}$ tiene rango 1 y restringida al subespacio $\mathcal{L}\{\bar{e}_2, \bar{e}_3\}$ es semidefinida negativa.

(Segundo parcial, mayo 2001)

- 10.— Sea $w : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ una forma cuadrática y $u, v \in \mathbb{R}^n$ verificando $w(u) = 1, w(v) = -1$. Probar que $\{u, v\}$ son linealmente independientes. ¿Es necesariamente w una forma cuadrática indefinida?

(Examen final, junio 2009)

- 11.— Sea $f : \mathbb{R}^{11} \times \mathbb{R}^{11} \rightarrow \mathbb{R}$ una forma bilineal antisimétrica. ¿Puede tener la matriz asociada a f rango 11? Razona la respuesta.

(Examen final, diciembre 2009)

- 12.— Encontrar la (única) respuesta correcta, de entre las indicadas, a las siguientes cuestiones:

(a) (*Final 99-00*) Sea V un espacio vectorial sobre \mathbb{R} y $\omega : V \rightarrow \mathbb{R}$ una forma cuadrática.

☐ Para todos $\bar{x}, \bar{y} \in V$, se tiene $\omega(\bar{x} + \bar{y}) = \omega(\bar{x}) + \omega(\bar{y})$.

☐ Si $\omega(\bar{x}) = -\omega(-\bar{x})$, entonces $\omega(\bar{x}) = 0$.

☐ Si existe un $\bar{x} \in V$, $\bar{x} \neq \bar{0}$, tal que $\omega(\bar{x}) = 0$, entonces ω es degenerada.

☐ Si ω es definida negativa y A es la matriz de ω en una base de V , se tiene $|A| < 0$.

(b) (*Primer parc. 98-99*) La aplicación $f : \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$, $n > 1$ definida por $f(A, B) = \det AB$,

☐ es bilineal simétrica

☐ es bilineal antisimétrica

☐ es bilineal, no simétrica ni antisimétrica

☐ no es bilineal

(c) (*Primer parc. 98-99*) Sea $\omega : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ forma cuadrática y \bar{x}, \bar{y} tales que $\omega(\bar{x}) = 1, \omega(\bar{y}) = -1$.

☐ $\{\bar{x}, \bar{y}\}$ es una base de vectores conjugados

☐ $\{\bar{x}, \bar{y}\}$ es una base y ω es indefinida

☐ $\omega(\bar{x} + \bar{y}) = 0$

☐ $\{\bar{x}, \bar{y}\}$ puede no ser una base

ÁLGEBRA LINEAL II

Problemas adicionales

Aplicaciones bilineales y formas cuadráticas

(Curso 2010–2011)

I.— Sea E espacio vectorial sobre el cuerpo K y $f, g : E \longrightarrow K$ lineales. Se define la aplicación $\phi : E \times E \longrightarrow K$, $\phi(\bar{x}, \bar{y}) = f(\bar{x})g(\bar{y})$.

- (a) Demostrar que ϕ es bilineal.
- (b) Determinar la matriz de ϕ en una base $\{\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n\}$ en función de las matrices de f y g en esa misma base.
- (c) ¿Es ϕ simétrica? ¿Es antisimétrica?

II.— En el espacio vectorial real \mathbb{R}^3 , hallar la expresión matricial en la base canónica de una forma cuadrática que cumple que:

- el vector $(1, 1, 0)$ es autoconjugado,
- el vector $(2, 0, 1)$ pertenece al núcleo,
- la forma cuadrática aplicada en $(0, 1, 0)$ da 2 y
- la forma polar asociada a esta forma cuadrática aplicada en los vectores $(0, 1, 0)$ y $(1, 1, 0)$ da -1 .

(Examen extraordinario, septiembre 2001)

III.— Clasificar en función de $a \in \mathbb{R}$ la forma cuadrática en \mathbb{R}^3 cuya expresión con respecto a determinada base es

$$\omega(x, y, z) = ax^2 + y^2 + z^2 + 2xy + 2xz + 2ayz$$

(Examen final, junio 2003)

IV.— En coordenadas referidas a una determinada base $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2\}$ de \mathbb{R}^2 , una forma cuadrática ω tiene la expresión $\omega(x, y) = x^2 + 2xy - y^2$. ¿Existe alguna base $\{\bar{v}_1, \bar{v}_2\}$ de \mathbb{R}^2 , con respecto a cuyas coordenadas la expresión de ω sea $\omega(u, v) = 2uv + v^2$? En caso afirmativo, dar la nueva base en función de la anterior.

V.— Consideramos la forma cuadrática de \mathbb{R}^3 dada por la expresión:

$$\omega(x, y, z) = x^2 + 4y^2 + z^2 + 2\alpha xy + 2yz$$

Determinar para que valores de α existe una base de \mathbb{R}^3 en la que la expresión matricial de la forma cuadrática es la matriz identidad.

(Examen final, 2004)

VI.— En el espacio vectorial real V y con respecto a una base $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$, se considera la siguiente forma cuadrática:

$$\omega(\bar{x}) = 2x^1x^2 - 2x^1x^3 + (x^2)^2 - 4x^2x^3 + 3(x^3)^2.$$

- (a) Obtener una base de vectores conjugados con respecto a ω .
- (b) Clasificar ω , dar su rango y signatura.
- (c) Determinar el núcleo de ω .

- (d) Dar el subespacio conjugado al de ecuación implícita $x^1 - x^2 = 0$.
 (e) Expresión de la forma cuadrática en la base $\{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \bar{v}_3\}$, siendo

$$\begin{cases} \bar{v}_1 &= \bar{e}_1 - \bar{e}_2 \\ \bar{v}_2 &= \bar{e}_2 - \bar{e}_3 \\ \bar{v}_3 &= \bar{e}_1 + \bar{e}_3 \end{cases}$$

VII.— En un espacio vectorial real V y con respecto a una base $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$, se considera la siguiente forma cuadrática:

$$\omega(\bar{x}) = 2x^1x^2 + 4x^1x^3 - 2x^2x^3 + (x^3)^2.$$

Se pide:

- (a) Hallar una base de vectores conjugados.
 (b) Determinar un subespacio vectorial de V de dimensión máxima tal que la restricción de ω a él sea una forma cuadrática definida positiva.

(Examen final, septiembre 2002)

VIII.— Sea E un espacio vectorial real de dimensión 4 y $B = \{\bar{e}_i\}$ una base de E . Se considera la forma cuadrática ω cuya expresión en función de las coordenadas referidas a B es

$$\omega(\bar{x}) = 2(x^1)^2 + 2(x^2)^2 + 2(x^4)^2 + 4x^1x^2 - 4x^1x^4 - 2x^2x^3 - 4x^2x^4 - 4x^3x^4.$$

- (a) Clasificar la forma cuadrática y diagonalizarla por suma de cuadrados.
 (b) Determinar un subespacio vectorial de E de dimensión máxima tal que la restricción de ω a él sea una forma cuadrática semidefinida negativa.

IX.— Consideremos la forma cuadrática ω de \mathbb{R}^4 que en la base canónica viene dada por la matriz:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Calcular el rango y la signatura de ω .
 (b) Calcular, si existe, un vector distinto del nulo que sea autoconjugado.
 (c) Considérese el subespacio vectorial

$$V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 / x - y + 2z = z + t = 0\}$$

y la restricción Ω de ω a V . Hallar una base de V y la matriz asociada a Ω en dicha base.

(Examen final, junio 2001)

X.— En el espacio vectorial $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ de polinomios de grado menor o igual que dos con coeficientes reales, para cada $a \in \mathbb{R}$, se considera la aplicación dada por:

$$f : \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \times \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}, \quad f(p(x), q(x)) = p(a)q(-a) + p(-a)q(a)$$

- i) Probar que es una forma bilineal simétrica.
 ii) Estudiar para que valores de a el conjunto $B_a = \{(x - a)^2, x^2, (x + a)^2\}$ es una base de $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$.

iii) Para aquellos valores de a para los que tenga sentido, hallar la matriz asociada a f con respecto a la base B_a

iv) Hallar el rango y la signatura de la forma cuadrática asociada a f en función del parámetro a .

(segundo parcial, mayo 2010)

XI.— Sea $\omega : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$ la forma cuadrática que en la base canónica tiene la expresión

$$\omega(x, y, z, t) = 2x^2 + \alpha y^2 + 2z^2 + t^2 + 2\beta xz + 2yt$$

Se pide, en función de los parámetros α y β , el rango, la signatura y la clasificación de ω .

(Primer parcial, enero 2001)

XII.— En el espacio vectorial \mathbb{R}^3 y referido a la base canónica, se considera la familia de formas cuadráticas:

$$\omega : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad \omega(x, y, z) = ax^2 + by^2 + az^2 - 2xz, \quad a, b \in \mathbb{R}.$$

Clasificar las formas cuadráticas en función de a y b .

(Examen final, septiembre 2005)

XIII.— En el espacio vectorial \mathbb{R}^3 se considera la familia de formas cuadráticas $\omega_a : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ que en la base canónica tienen la siguiente expresión:

$$\omega_a(x, y, z) = 5x^2 + y^2 + 2z^2 + 2axy + 2xz - 2yz, \quad a \in \mathbb{R}.$$

Clasificarlas en función del parámetro a .

(Examen final, junio 2005)
