

# Álgebra Lineal II

**TEMA IV- Cónicas y cuádricas.**

**Capítulo 1. Cónicas.**

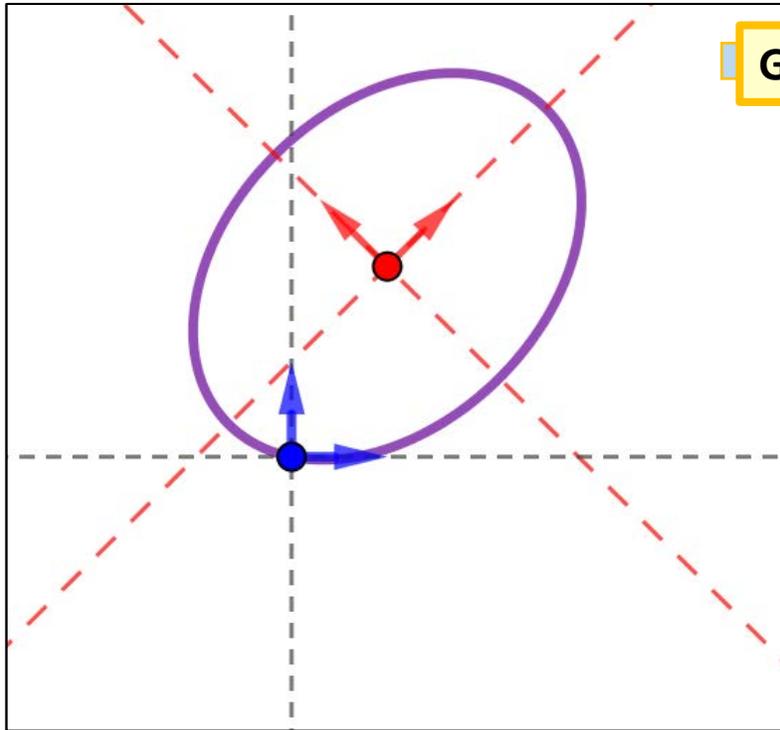
**Clasificación de cónicas.**

**Ecuación reducida.**

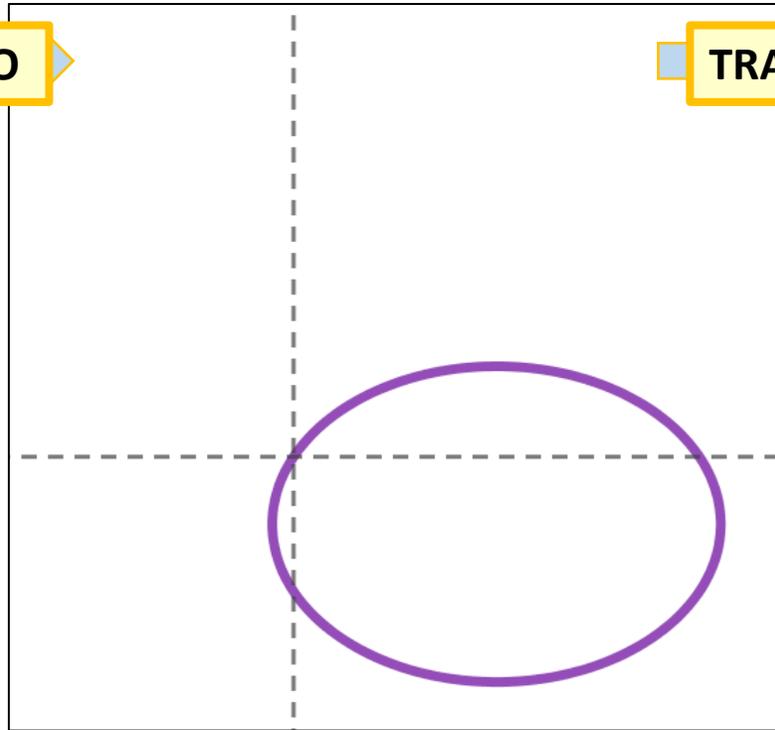
*Luis Fuentes García (2022).*



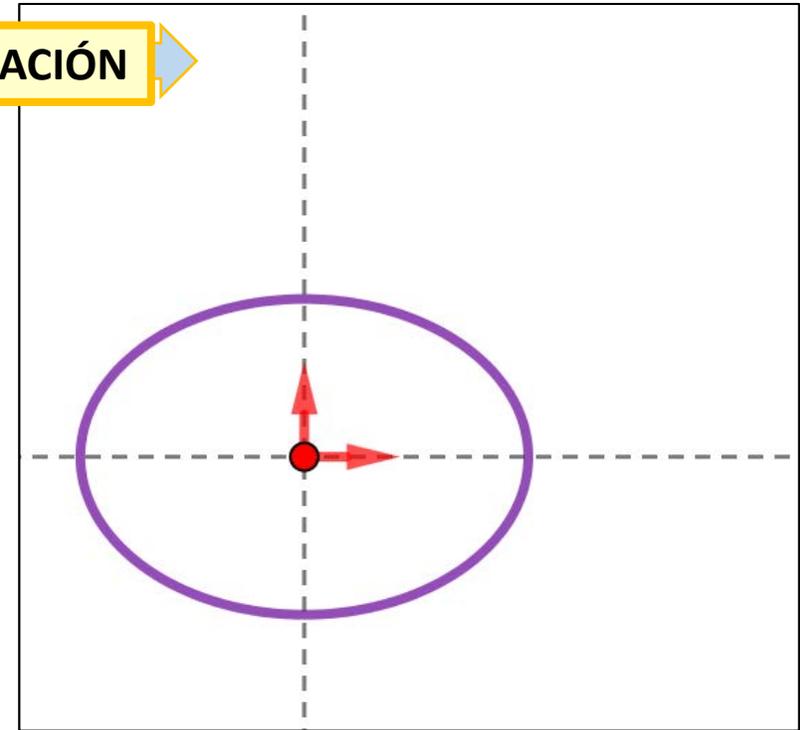
# Idea para clasificar cónicas.



GIRO



TRASLACIÓN



Ecuación en la **referencia inicial**:

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_{13}x + 2a_{23}y + a_{33} = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}$$

CAMBIO DE REFERENCIA

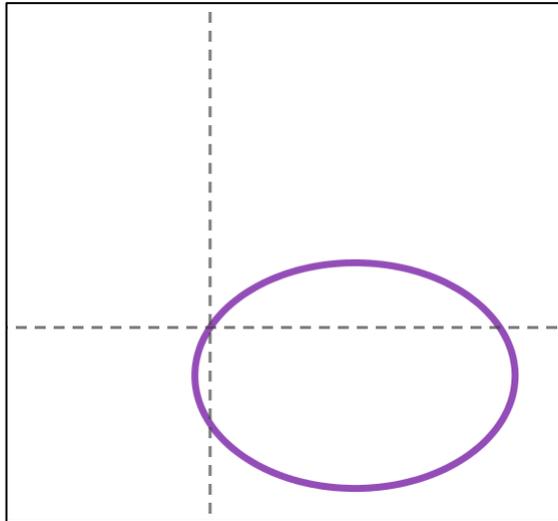
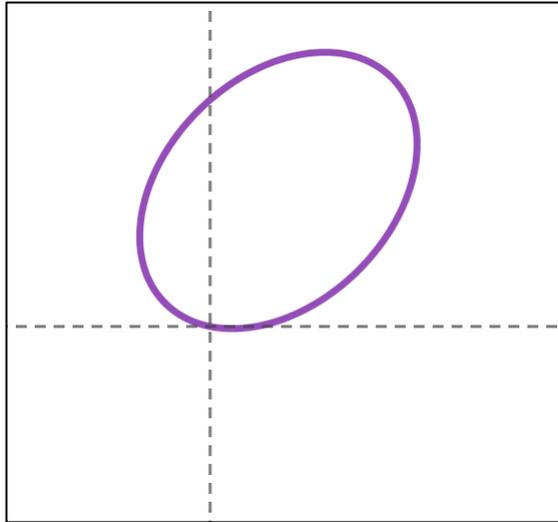
Ecuación en la **nueva referencia**:

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + d = 0$$

$$A' = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & d \end{pmatrix}$$



# Giro o eliminación del término cruzado.



Cónica en la referencia inicial:  $a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_{13}x + 2a_{23}y + a_{33} = 0$

“Eliminar el término cruzado”

$$(x \ y)T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 2(a_{13} \ a_{23}) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + a_{33} = 0$$

Tª Fundamental:

Autovectores de  $T$  ortonormales

Autovalores de  $T$

$T$  es simétrica

$\Leftrightarrow$



$\exists P$  con  $P^{-1} = P^t$

$$| P^t T P = P^{-1} T P = D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \text{ diagonal}$$

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \text{ diagonal}$$

Cambio de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

Conserva distancias

Importante para NO deformar la cónica

$$(x' \ y')P^t T P \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + 2(a_{13} \ a_{23})P \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + a_{33} = 0$$

$$(x' \ y') \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + 2(a_{13} \ a_{23})P \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + a_{33} = 0$$

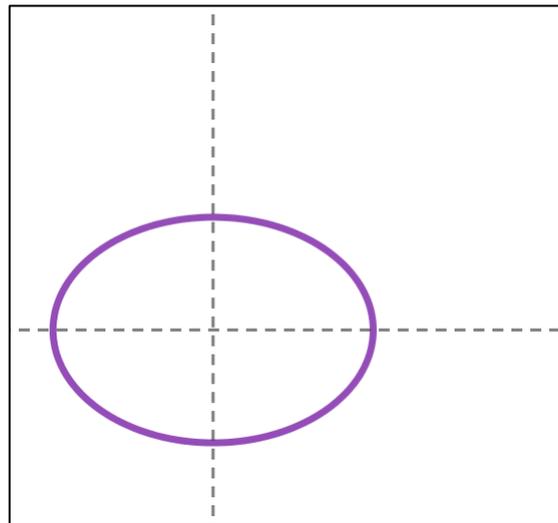
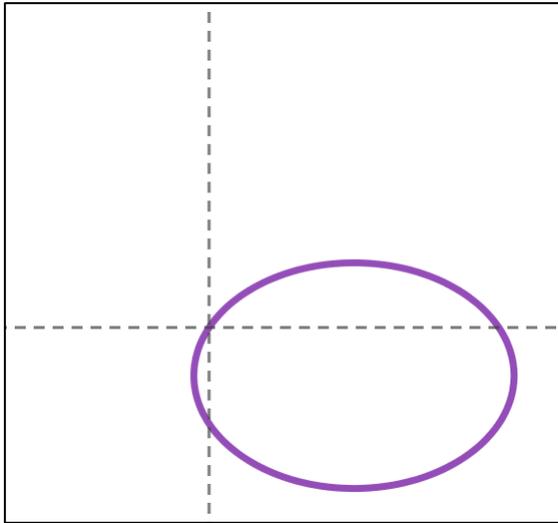
Cónica en nueva referencia:

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + 2b_{13}x' + 2b_{23}y' + a_{33} = 0$$

grado 2



# Traslación o eliminación de la parte lineal.



**Cambio de referencia:**

**Conserva distancias**

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + 2b_{13}x' + 2b_{23}y' + a_{33} = 0$$

**Completar cuadrados:**  $(x + a)^2 = x^2 + 2ax + a^2$

$$\lambda_1 x'^2 + 2b_{13}x' = \lambda_1 \left( x'^2 + \frac{2b_{13}}{\lambda_1}x' + \left(\frac{b_{13}}{\lambda_1}\right)^2 - \left(\frac{b_{13}}{\lambda_1}\right)^2 \right) = \lambda_1 \left( x' - \left(\frac{b_{13}}{\lambda_1}\right) \right)^2 - \frac{b_{13}^2}{\lambda_1}$$

$$\lambda_2 y'^2 + 2b_{23}y' = \lambda_2 \left( y'^2 + \frac{2b_{23}}{\lambda_2}y' + \left(\frac{b_{23}}{\lambda_2}\right)^2 - \left(\frac{b_{23}}{\lambda_2}\right)^2 \right) = \lambda_2 \left( y' - \left(\frac{b_{23}}{\lambda_2}\right) \right)^2 - \frac{b_{23}^2}{\lambda_2}$$

$$\lambda_1 \left( x' - \left(\frac{b_{13}}{\lambda_1}\right) \right)^2 - \frac{b_{13}^2}{\lambda_1} + \lambda_2 \left( y' - \left(\frac{b_{23}}{\lambda_2}\right) \right)^2 - \frac{b_{23}^2}{\lambda_2} + a_{33} = 0$$

**Cambio de referencia:** (traslación)

$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' - (b_{13}/\lambda_1) \\ y' - (b_{23}/\lambda_2) \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0$$



# Clasificación de cónicas.

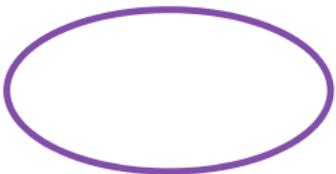
$\lambda_1, \lambda_2$  autovalores de  $T$

(suponemos al menos un positivo  $\lambda_1 > 0$ ; sino cambiaríamos de signo toda la ecuación)

$$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0 \quad \lambda_2 > 0$$

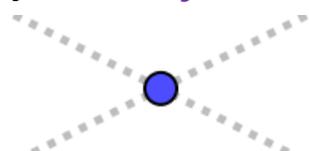
$$(x'' - \sqrt{-1}y'')(x'' + \sqrt{-1}y'') = 0$$

$d < 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 - 1 = 0$



ELIPSE

$d = 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 = 0$



PUNTO = SECANTES IMAGINARIAS

$d > 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 + 1 = 0$



CONJUNTO VACÍO = ELIPSE IMAGINARIA

$$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0 \quad \lambda_2 < 0$$

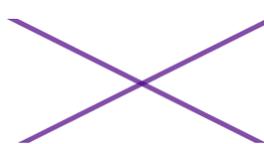
$$(x'' - y'')(x'' + y'') = 0$$

$d < 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 - 1 = 0$



HIPÉRBOLA

$d = 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 = 0$



RECTAS SECANTES

$d > 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 + 1 = 0$



HIPÉRBOLA

**Observación:** Si  $\lambda_2 = 0$   $\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + 2b_{13}x' + 2b_{23}y' + a_{33} = 0$

No se pueden completar cuadrados en  $y'$

$\lambda_1 x'^2 + 2b_{13}x' + 2b_{23}y' + a_{33} = 0$  Hay dos posibilidades

$b_{23} \neq 0$

$$\lambda_1 x''^2 + 2by'' = 0$$

$b_{23} = 0$

$$\lambda_1 x''^2 + d = 0$$



# Clasificación de cónicas.

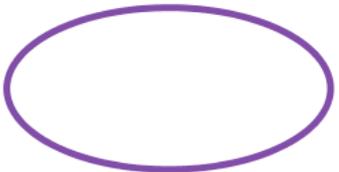
$\lambda_1, \lambda_2$  autovalores de  $T$

(suponemos al menos un positivo  $\lambda_1 > 0$ ; sino cambiaríamos de signo toda la ecuación)

$$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0 \quad \lambda_2 > 0$$

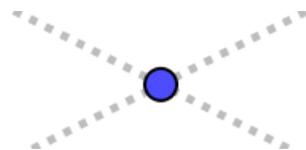
$$(x'' - \sqrt{-1}y'')(x'' + \sqrt{-1}y'') = 0$$

$d < 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 - 1 = 0$



ELIPSE

$d = 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 = 0$



PUNTO = SECANTES IMAGINARIAS

$d > 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 + 1 = 0$



CONJUNTO VACÍO = ELIPSE IMAGINARIA

$$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0 \quad \lambda_2 < 0$$

$$(x'' - y'')(x'' + y'') = 0$$

$d < 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 - 1 = 0$



HIPÉRBOLA

$d = 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 = 0$



RECTAS SECANTES

$d > 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 + 1 = 0$



HIPÉRBOLA

$\lambda_2 = 0$

$$\lambda_1 x''^2 + 2by'' = 0$$

Ej:  $x''^2 - y'' = 0$



PARÁBOLA

$$\lambda_1 x''^2 + d = 0$$

$d < 0$  Ej:  $x''^2 - 1 = 0$



RECTAS PARALELAS

$d = 0$  Ej:  $x''^2 = 0$



RECTA DOBLE

$d > 0$  Ej:  $x''^2 + 1 = 0$



PARALELAS IMAGINARIAS



# Cambio de referencia de una cónica.

Ecuación de la cónica en la referencia inicial:

$$(x \ y \ 1)A \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$X^t A X = 0$

Fórmula de cambio de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ s \\ 1 \end{pmatrix} + M_{CB} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} M_{CB} & r \\ 0 & 0 & 1 \\ s & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ 1 \end{pmatrix}$$

$X = Q X''$

NUEVO ORIGEN      CAMBIO DE BASE

Aplicamos del cambio de referencia:

$$X^t A X = 0 \Leftrightarrow X''^t Q^t A Q X'' = 0 \Leftrightarrow X''^t A'' X'' = 0 \quad \begin{cases} A'' = Q^t A Q \\ T'' = M_{CB}^t T M_{CB} \end{cases} \quad \text{¡CONGRUENTES!}$$

**Teorema:** Las matrices asociadas a una misma cónica respecto a diferentes referencias son congruentes.

Las matrices de términos cuadráticos de una misma cónica respecto a diferentes referencias son congruentes.

Consecuencias:

$A, A''$  matrices asociadas

$T, T''$  matrices de términos cuadráticos

$$\text{signo}(\det(A)) = \text{signo}(\det(A''))$$

$$\text{signo}(\det(T)) = \text{signo}(\det(T''))$$

Si el cambio de referencia conserva las distancias:  $M_{CB}$  t.ortogonal  $\Rightarrow \det(M_{CB}) = \pm 1 \Rightarrow \det(Q) = \pm 1$

$$\det(A'') = \det(Q^t) \det(A) \det(Q) = \det(A) \det(Q)^2 = \det(A)$$

$$\det(T'') = \det(M_{CB}^t) \det(T) \det(M_{CB}) = \det(T) \det(M_{CB})^2 = \det(T)$$

$$\det(A) = \det(A'')$$

$$\det(T) = \det(T'')$$



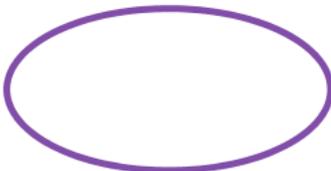
# Clasificación de cónicas (II).

$\lambda_1, \lambda_2$  autovalores de  $T$  ( $\lambda_1 > 0$ )

$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0$  ( $\lambda_2 > 0$ )

$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & d \end{pmatrix}$   $\det(A) = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot d$   $T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$   $\det(T) = \lambda_1 \cdot \lambda_2$

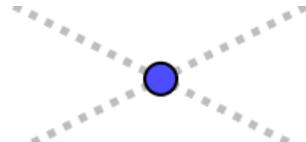
$d < 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 - 1 = 0$



$|T| > 0$   
 $|A| < 0$

**ELIPSE**

$d = 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 = 0$



$|T| > 0$   
 $|A| = 0$

**PUNTO = SECANTES IMAGINARIAS**

$d > 0$  Ej:  $x''^2 + y''^2 + 1 = 0$



$|T| > 0$   
 $|A| > 0$

**CONJUNTO VACÍO = ELIPSE IMAGINARIA**

$\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0$  ( $\lambda_2 < 0$ )

$d < 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 - 1 = 0$



$|T| < 0$   
 $|A| > 0$

**HIPÉRBOLA**

$d = 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 = 0$



$|T| < 0$   
 $|A| = 0$

**RECTAS SECANTES**

$d > 0$  Ej:  $x''^2 - y''^2 + 1 = 0$



$|T| < 0$   
 $|A| < 0$

**HIPÉRBOLA**

$\lambda_2 = 0$

$\lambda_1 x''^2 + 2by'' = 0$

Ej:  $x''^2 - y'' = 0$

$\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b \\ 0 & b & 0 \end{pmatrix}$   $|T| = 0$   
 $|A| < 0$

**PARÁBOLA**

$\lambda_1 x''^2 + d = 0$

$d < 0$  Ej:  $x''^2 - 1 = 0$

$|T| = 0$   
 $|A| = 0$   
 $rg(A) = 2$

**RECTAS PARALELAS**

**LOS SIGNOS NO DECIDEN**

$d = 0$  Ej:  $x''^2 = 0$

$|T| = 0$   
 $|A| = 0$   
 $rg(A) = 1$

**RECTA DOBLE**

$d > 0$  Ej:  $x''^2 + 1 = 0$

$|T| = 0$   
 $|A| = 0$   
 $rg(A) = 2$

**PARALELAS IMAGINARIAS**

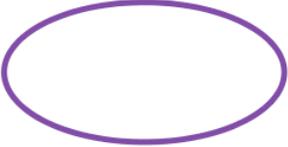
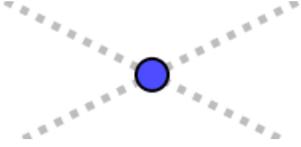
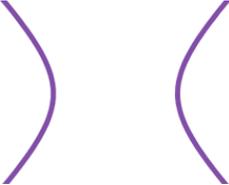


# Clasificación de cónicas (III).

**A** matriz asociada

**T** matriz de términos cuadráticos

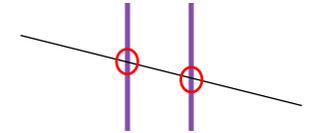
Suponemos algún elemento de la diagonal de **T** positivo.  
En caso contrario **cambiaríamos de signo** toda la ecuación.

	NO DEGENERADAS $ A  < 0$	DEGENERADAS $ A  = 0$	NO DEGENERADAS $ A  > 0$
<b>TIPO ELÍPTICO</b>  $ T  > 0$	 <b>ELIPSE</b>	 <b>PUNTO=SECANTES IMAGINARIAS</b>	 <b>ELIPSE IMAGINARIA</b>
<b>TIPO PARABÓLICO</b>  $ T  = 0$	 <b>PARÁBOLA</b>	$rg(A) = 2$ { <b>RECTAS PARALELAS</b> (*) <b>RECTAS PARALELAS IMAGINARIAS</b> $rg(A) = 1$ <b>RECTA DOBLE</b>	
<b>TIPO HIPERBÓLICO</b>  $ T  < 0$	 <b>HIPÉRBOLA</b>	 <b>RECTAS SECANTES</b>	 <b>HIPÉRBOLA</b>

(\*) ¿Reales o imaginarias?

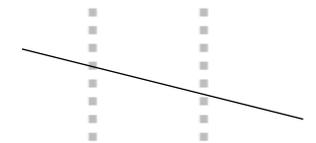
Cortamos con una recta cualquiera.

Reales



DOS puntos de corte

Imaginarias



NO CORTA

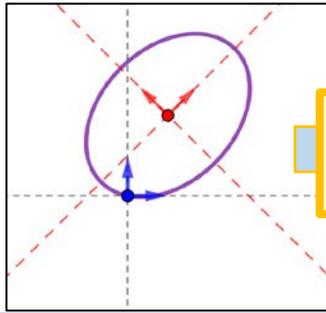


# Forma rápida de cálculo de ecuación reducida

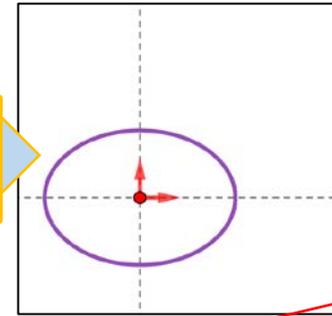
**A** matriz asociada

**T** matriz de términos cuadráticos

Suponemos algún elemento de la diagonal de **T** positivo.  
En caso contrario  **cambiaríamos de signo toda la ecuación.**



Cambio de referencia



**Si el cambio de referencia conserva las distancias:**

$$\det(A) = \det(A'')$$

$$\det(T) = \det(T'')$$

**ELIPSE ó HIPÉRBOLA:**

Ecuación reducida:  $\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0$

$\lambda_1, \lambda_2$  autovalores de **T**

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & d \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot d = \det(T) \cdot d$$

$$d = \frac{\det(A)}{\det(T)}$$

Ecuación de cambio de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} + M_{CB} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}$$

CENTRO

Autovectores de **T** normalizados

**PARÁBOLA:**

Ecuación reducida:  $\lambda_1 x''^2 - 2by'' = 0$

$\lambda_1$  autovalor no nulo de **T**

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b \\ 0 & b & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = -\lambda_1 \cdot b^2$$

$$b = \sqrt{\frac{-\det(A)}{\lambda_1}}$$

Ecuación de cambio de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} + M_{CB} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}$$

VÉRTICE

Autovectores de **T** normalizados



# Detalles sobre el orden y elección de los autovalores y autovectores.

## ELIPSE ó HIPÉRBOLA:

Ecuación reducida:  $\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + d = 0$

$\lambda_1, \lambda_2$  autovalores de  $T$

$$d = \frac{\det(A)}{\det(T)}$$

Ecuación de cambio de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} + M_{CB} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}$$

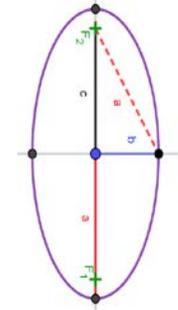
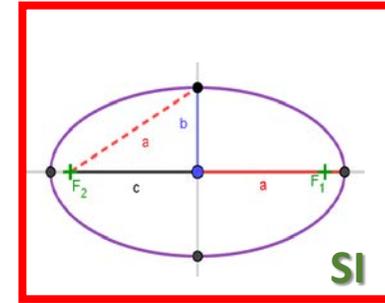
CENTRO

**Autovectores** de  $T$  normalizados

## ELIPSE

$$\lambda_1, \lambda_2 \geq 0$$

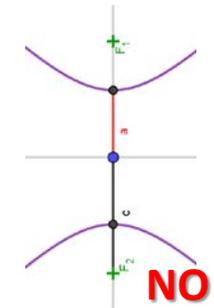
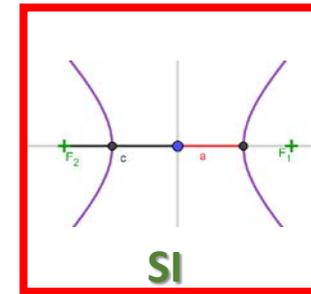
$$\lambda_1 \leq \lambda_2$$



## HIPÉRBOLA:

$\lambda_1, \lambda_2$  signos opuestos

$$\text{signo}(\lambda_1) = \det(A)$$



## PARÁBOLA:

Ecuación reducida:  $\lambda_1 x''^2 - 2by'' = 0$

$\lambda_1$  autovalor no nulo de  $T$

$$b = \sqrt{\frac{-\det(A)}{\lambda_1}}$$

Ecuación de cambio de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} + M_{CB} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}$$

VÉRTICE

**Autovectores** de  $T$  normalizados

$(n, m)$  autovector de  $T$  asociado al CERO

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$(a_{13} \ a_{23}) \begin{pmatrix} n \\ m \end{pmatrix} < 0$$

