

1.— En una caja de bombones hay 3 unidades de cada uno de los 5 tipos existentes. Los bombones de cada tipo son indistinguibles entre sí.

(a) Se sacan de la caja 3 bombones (a la vez). Determinar el número de configuraciones posibles.

Se trata de contar los grupos de 3 elementos que pueden formarse escogidos entre 5 tipos diferentes, pudiendo repetir y sin importar el orden. Son combinaciones con repetición de 5 tipos de elementos tomados de 3 en 3:

$$CR_{5,3} = \binom{5+3-1}{3} = \binom{7}{3} = \frac{7 \cdot 6 \cdot 5}{1 \cdot 2 \cdot 3} = 35.$$

(b) Lo mismo si se sacan 4 bombones.

En principio es la misma idea que en el apartado anterior; combinaciones con repetición de 5 tipos de elementos tomados de 4 en 4. La única diferencia es que como sólo hay 3 unidades de cada tipo hay que excluir del conteo la posibilidad de los 4 bombones del mismo tipo: cinco opciones (una por cada tipo de bombón). Nos queda:

$$CR_{5,4} - 5 = \binom{5+4-1}{4} - 5 = \binom{8}{4} - 5 = \frac{8 \cdot 7 \cdot 6 \cdot 5}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} - 5 = 70 - 5 = 65.$$

(1 punto)

---

2.— Para cada  $n \in \mathbb{N}$  se define la matriz  $A_n \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$  como:

$$a_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{si } i = j \\ i & \text{si } i \neq j \end{cases}$$

(i) Escribir explícitamente la matriz  $A_4$ .

$$A_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 0 & 3 \\ 4 & 4 & 4 & 0 \end{pmatrix}.$$

(ii) Calcular  $\det(A_4)$ .

Según la fórmula que veremos en el apartado siguiente:

$$\det(A_4) = 4!(4-1)(-1)^{4-1} = -72.$$

(iii) Para  $n \geq 2$ , calcular traza  $A_n$ ,  $\det(A_n)$  y rango( $A_n$ ).

Tenemos:

$$A_n = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 & \dots & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 0 & \dots & 3 & 3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ n-1 & n-1 & n-1 & \dots & 0 & n-1 \\ n & n & n & \dots & n & 0 \end{pmatrix}$$

Entonces:

$$\text{traza}(A_n) = 0 + 0 + 0 + \dots + 0 + 0 = 0.$$

Para calcular el determinante comenzamos sacando en cada fila un factor común: 2 en la segunda fila, 3 en la tercera, 4 en la cuarta, etcetera...

$$|A_n| = 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (n-1) \cdot n \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

Continuamos sumando todas las filas a la primera y después sacando factor común a  $n-1$ :

$$|A_n| = n! \begin{vmatrix} n-1 & n-1 & n-1 & \dots & n-1 & n-1 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 0 \end{vmatrix} = n!(n-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

Restamos ahora la primera fila a las demás y concluimos:

$$|A_n| = n!(n-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{vmatrix} = n!(n-1)(-1)^{n-1}.$$

Para  $n > 1$  vemos que el determinante es no nulo y por tanto  $\text{rango}(A_n) = n$ . Para  $n = 1$ ,  $A_1 = (0)$  y su rango es 0.

(1.1 puntos)

**3.**— Hallar una matriz invertible  $X \in M_{4 \times 4}(\mathbb{R})$  verificando la ecuación:

$$X \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

¿Es única?.

La existencia de  $X$  inversible tal que  $XA = B$  es lo mismo que decir que  $A$  y  $B$  son equivalentes por filas. Entonces hallamos y comparamos las formas reducidas por filas de ambas matrices:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{12}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{21}(-2)H_{41}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{32}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

y

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{12}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 2 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{21}(-2)H_{31}(-2)H_{41}(-3)} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{23}(-2)H_{43}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{23}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Vemos que las formas reducidas canónicas por filas coinciden y por tanto existe la matriz  $X$  en las condiciones pedidas. Para hallarla hacemos las mismas operaciones filas en la identidad comenzando con las que nos permitieron llegar de  $A$  a la forma reducida y luego las que llevan (su inversa) de la forma reducida a la matriz  $B$ .

$$\begin{aligned}
 Id &\xrightarrow{H_{13}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{21}(-2)H_{41}(-1)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{32}(-1)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{23}} \\
 &\rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{23}(2)H_{43}(1)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{21}(2)H_{31}(2)H_{41}(3)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{13}} \\
 &\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = X
 \end{aligned}$$

La solución non es única, podemos cambiar las filas 3 y 4 de la forma reducida (sin que esta se vea realmente modificada), obteniendo así una nueva matriz de paso.

(1.1 puntos)

4.— Sea  $V$  un espacio vectorial que tiene un sistema generador formado por 2018 vectores. Razona la veracidad o falsedad de las siguientes afirmaciones.

(i)  $V$  tiene un sistema de 2018 vectores linealmente independientes.

FALSO. Por ejemplo  $\mathbb{R}^2$  tiene un sistema generador formado por 2018 vectores:

$$v_1 = (1, 0), v_2 = (0, 2), v_3 = (0, 3) \dots, v_{2018} = (0, 2018)$$

Pero el máximo número de vectores independientes es 2, porque  $\dim(\mathbb{R}^2) = 2$ .

(ii)  $\dim(V) \geq 2018$ .

FALSO. Basta considerar el ejemplo del apartado (i),  $V = \mathbb{R}^2$ .

(iii)  $\dim(V) \leq 2018$ .

VERDADERO. La dimensión de un espacio vectorial es el menor número de vectores que se necesitan para generarlo; por tanto si tenemos 2018 generadores,  $\dim(V) \leq 2018$ .

(iv) *Cualquier subconjunto de  $V$  formado por 2019 vectores es un sistema de vectores linealmente dependientes.*

VERDADERO. Según vimos en (iii)  $\dim(V) \leq 2018$ . Un espacio vectorial como máximo puede tener tantos vectores independientes como su dimensión; como  $2019 > 2018 \geq \dim(V)$ , no puede haber 2019 vectores independientes.

(1.2 puntos)

5.— Sea  $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$  el espacio vectorial real de polinomios de grado menor o igual que 2. Sean:

$$U = \{p(x) \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \mid p(0) = 0, p'(0) = 0\}, \quad V = \mathcal{L}\{1 + x, 1 + x^2, x^2 - x\}$$

(i) *Demostrar que  $U$  es un subespacio vectorial de  $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ .*

Primero,  $U$  es no vacío por que  $p_0(x) = 0 \in U$  ya que  $p'_0(x) = 0$  y entonces  $p_0(0) = p'_0(0) = 0$ .

Después tenemos que ver que si  $p(x), q(x) \in U$  y  $a, b \in \mathbb{R}$  entonces  $ap(x) + bq(x) \in U$ . Como  $p(x), q(x) \in U$  sabemos que  $p(0) = p'(0) = q(0) = q'(0) = 0$  y entonces:

$$ap(0) + bq(0) = a \cdot 0 + b \cdot 0 = 0, \quad ap'(0) + bq'(0) = a \cdot 0 + b \cdot 0 = 0$$

y por tanto efectivamente  $ap(x) + bq(x) \in U$ .

(ii)  *Demostrar que  $U$  y  $V$  son subespacios suplementarios.*

Probaremos que  $\dim(U) + \dim(V) = \dim(U + V) = \dim(\mathcal{P}_2(\mathbb{R})) = 3$ .

Escribimos las ecuaciones de  $U$  respecto de la base canónica  $C = \{1, x, x^2\}$ . Tenemos en cuenta que si  $p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$  entonces  $p(x) \equiv (a_0, a_1, a_2)_C$ . Además:

$$p'(x) = a_1 + 2a_2x$$

y

$$p(x) = 0 \iff a_0 = 0, \quad p'(x) = 0 \iff a_1 = 0$$

Concluimos que:

$$U = \{(a_0, a_1, a_2)_C \mid a_0 = 0, a_1 = 0\} = \mathcal{L}\{(0, 0, 1)_C\}$$

y  $\dim(U) = 1$ . Por otra parte:

$$V = \mathcal{L}\{(1, 1, 0)_C, (1, 0, 1)_C, (0, -1, 1)_C\}$$

Analizamos si los generadores son dependientes:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

y entonces:

$$V = \mathcal{L}\{(1, 1, 0)_C, (0, -1, 1)_C\}$$

y  $\dim(V) = 2$ . Finalmente:

$$U + V = \mathcal{L}\{(1, 1, 0)_C, (0, -1, 1)_C, (0, 0, 1)_C\}$$

y

$$\dim(U + V) = \text{rango} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 3.$$

(iii)  *Calcular la proyección de  $1 + x + x^2$  sobre  $U$  paralelamente a  $V$ .*

Consideramos una base  $B$  formada por las bases de  $V$  y  $U$ :

$$B = \underbrace{\{(1, 1, 0)_C, (0, -1, 1)_C\}}_V, \underbrace{\{(0, 0, 1)_C\}}_U$$

Expresamos el vector  $1 + x + x^2 = (1, 1, 1)_C$  en la base  $B$ :

$$M_{BC} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = M_{CB}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Entonces:

$$(1, 1, 1)_C = (1, 0, 1)_B = \underbrace{1 \cdot (1, 1, 0)_C + 0 \cdot (0, -1, 1)_C}_V + \underbrace{1 \cdot (0, 0, 1)_C}_U$$

y así la proyección pedida es:

$$1 \cdot (0, 0, 1)_C = (0, 0, 1)_C = x^2.$$

(1.2 puntos)

6.— Sea la aplicación lineal:

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad f(x, y, z) = (x + y + z, x - y)$$

(i) Hallar la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases canónicas de  $\mathbb{R}^3$  y  $\mathbb{R}^2$ .

Trasladando coeficientes la matriz asociada en las bases canónica es:

$$F_{C'C} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

donde  $C = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  y  $C' = \{(1, 0), (0, 1)\}$ .

(ii) Probar que  $B = \{(1, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$  y  $B' = \{(1, 2), (1, 0)\}$  son bases respectivamente de  $\mathbb{R}^3$  y  $\mathbb{R}^2$ .

Para que los vectores formen base basta que el número de vectores coincida con la dimensión del espacio y que el rango de la matriz de coordenadas sea el máximo posible.

En el primer caso tenemos  $3 = \dim(\mathbb{R}^3)$  vectores y el rango es:

$$\text{rango} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 3.$$

y en el segundo  $2 = \dim(\mathbb{R}^2)$  y:

$$\text{rango} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = 2.$$

(iii) Hallar las ecuaciones implícitas de  $\ker(f)$  respecto de la base  $B$ .

Hallamos la matriz asociada  $F_{C'B}$  para poder utilizarla para calcular el núcleo y obtener los resultados directamente en la base  $B$ :

$$F_{C'B} = F_{C'C} M_{CB} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

El núcleo está entonces definido por las ecuaciones:

$$F_{C'B} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff 2x' + 2y' + z' = 0, x' + z' = 0.$$

que son claramente independientes por no ser proporcionales.

(iv) Hallar la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $B$  y  $B'$ .

Aplicamos la fórmula de cambio de base:

$$F_{B'B} = M_{B'C'} F_{C'B} = M_{C'B'}^{-1} F_{C'B} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 1/2 \\ 3/2 & 2 & 1/2 \end{pmatrix}$$

(1.3 puntos)

7.— De una aplicación lineal  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  se sabe que  $f(1, 2) = (1, 3)$  y  $(0, 1) \in \ker(f)$ . Calcular  $f(10, 7)$ .

Como  $(0, 1) \in \ker(f)$ ,  $f(0, 1) = (0, 0)$ . Además por la linealidad:

$$f(1, 0) = f((1, 2) - (0, 2)) = f((1, 2) - 2 \cdot (0, 1)) = f(1, 2) - 2f(0, 1) = (1, 3).$$

Finalmente:

$$f(10, 7) = f(10(1, 0) + 7(0, 1)) = 10f(1, 0) + 7f(0, 1) = (10, 30).$$

(0.7 puntos)

8.- Para cada número  $a \in \mathbb{R}$  se define la matriz:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & a \\ 2 & 1 & -2 & 0 \\ 1 & 0 & a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(i) Estudiar los valores de  $a$  para los cuales  $A$  es diagonalizable por semejanza.

Para que diagonalice por semejanza la suma de multiplicidades algebraicas de los autovalores de  $A$  debe de ser 4 y las multiplicidades algebraicas y geométricas deben de coincidir.

Comenzamos entonces calculando el polinomio característico; sus raíces son los autovalores de  $A$ .

$$\begin{aligned} |A - \lambda Id| &= \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 & a \\ 2 & 1-\lambda & -2 & 0 \\ 1 & 0 & a-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 2 & 1-\lambda & -2 \\ 1 & 0 & a-\lambda \end{vmatrix} = \\ &= (1-\lambda)^2 \begin{vmatrix} 1-\lambda & -2 \\ 0 & a-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^3(a-\lambda). \end{aligned}$$

Vemos que los autovalores son:

$\lambda_1 = 1$  con multiplicidad algebraica 3.

$\lambda_2 = a$  con multiplicidad algebraica 1.

Distinguimos el caso particular  $a = 1$  en cuyo caso simplemente tendríamos:

$\lambda_1 = 1$  con multiplicidad algebraica 4.

En cualquier caso la suma de algebraicas es 4 y la matriz triangulariza por semejanza. Veamos que ocurre con las multiplicidades geométricas.

Si  $a \neq 1$ , para  $\lambda_2 = a$ , la multiplicidad algebraica es 1 y por tanto la geométrica también.

Para  $\lambda_1 = 1$ :

$$\begin{aligned} mg(1) &= 4 - \text{rango}(A - 1Id) = 4 - \text{rango} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & a \\ 2 & 0 & -2 & 0 \\ 1 & 0 & a-1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \\ &= 4 - \text{rango} \begin{pmatrix} 0 & 0 & a \\ 2 & -2 & 0 \\ 1 & a-1 & 0 \end{pmatrix} = 4 - \text{rango} \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & a-1 \end{pmatrix} = \\ &= 4 - \text{rango} \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix} = \begin{cases} 4 - 3 = 1 & \text{si } a \neq 0 \\ 4 - 1 = 3 & \text{si } a = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Vemos que las geométricas y las algebraicas coinciden cuando  $a = 0$ .

Si  $a = 1$ , entonces exactamente con el mismo razonamiento que antes vemos que:

$$mg(1) = 4 - 3 = 1 \neq 4 = ma(1)$$

y por tanto NO diagonaliza.

Resumiendo, diagonaliza si y sólo si  $a = 0$ .

(ii) Hallar  $a$  para que  $\text{traza}(A^4) = 19$ .

La traza se conserva por semejanza y por tanto es igual a la suma de los autovalores; queda:

$$19 = \text{traza}(A^4) = 3 \cdot \lambda_1^4 + \lambda_2^4 = 3 + a^4 \Rightarrow a^4 = 16.$$

por tanto  $a = \pm 2$ .

(iii) Para  $a = 0$ :

(a) Calcular los autovectores de  $A$ .

Vimos que para  $a = 0$  los autovalores son:

$\lambda_1 = 1$  con multiplicidad algebraica 3.

$\lambda_2 = 0$  con multiplicidad algebraica 1.

Calculamos los autovectores asociados a  $\lambda_1 = 1$ :

$$(A - 1 \cdot Id) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff x - z = 0.$$

Por tanto:

$$S_1 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 | x - z = 0\} = \mathcal{L}\{(1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1)\}.$$

Calculamos los autovectores asociados a  $\lambda_2 = 0$ :

$$(A - 0 \cdot Id) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff x = 0, \quad 2x + y - 2z = 0, \quad t = 0.$$

Por tanto:

$$S_0 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 | x = 0, \quad 2x + y - 2z = 0, \quad t = 0\} = \mathcal{L}\{(0, 2, 1, 0)\}.$$

(b) Hallar una matriz inversible  $P$  y una matriz diagonal  $D$  tal que  $P^{-1}AP = D$ .

La matriz diagonal es la formada por los autovalores repetidos tantas veces como indica su multiplicidad:

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

y la matriz  $P$  aquella cuyas columnas son los correspondientes autovectores:

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

(1.4 puntos)

---

9.— Dadas las matrices  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ x & y \end{pmatrix}$  y  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ , hallar los valores de  $x$  e  $y$  para que  $A$  y  $B$  sean congruentes. Para tales valores dar una matriz  $P$  tal que  $P^t AP = B$ .

Dado que  $B$  es simétrica, para que sean congruentes  $A$  también tiene que ser simétrica, ya que la congruencia conserva la simetría. Por tanto  $x = 1$ .

Además son congruentes si y sólo si al ser diagonalizadas por congruencia tenemos los mismos signos en la diagonal:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{21}(-2) \quad \mu_{21}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

y teniendo en cuenta que ya sabemos que  $x = 1$ :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & y \end{pmatrix} \xrightarrow{H_{21}(-1)} \xrightarrow{\mu_{21}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & y-1 \end{pmatrix}$$

Deducimos que son congruentes si y sólo si  $x = y = 1$ .

La matriz  $P$  verificando  $P^t A P = B$  es la matriz de paso por columnas de  $A$  hacia  $B$ . Realizamos sobre la identidad las mismas operaciones columnas para llegar de  $A$  a la forma diagonal y de ésta a a la matriz  $B$ :

$$Id \xrightarrow{\mu_{21}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\mu_{21}(2)} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = P.$$

(1 puntos)

---